

2. CHARAKTERYSTYKA MIKROKONTROLERA SAB 80C535

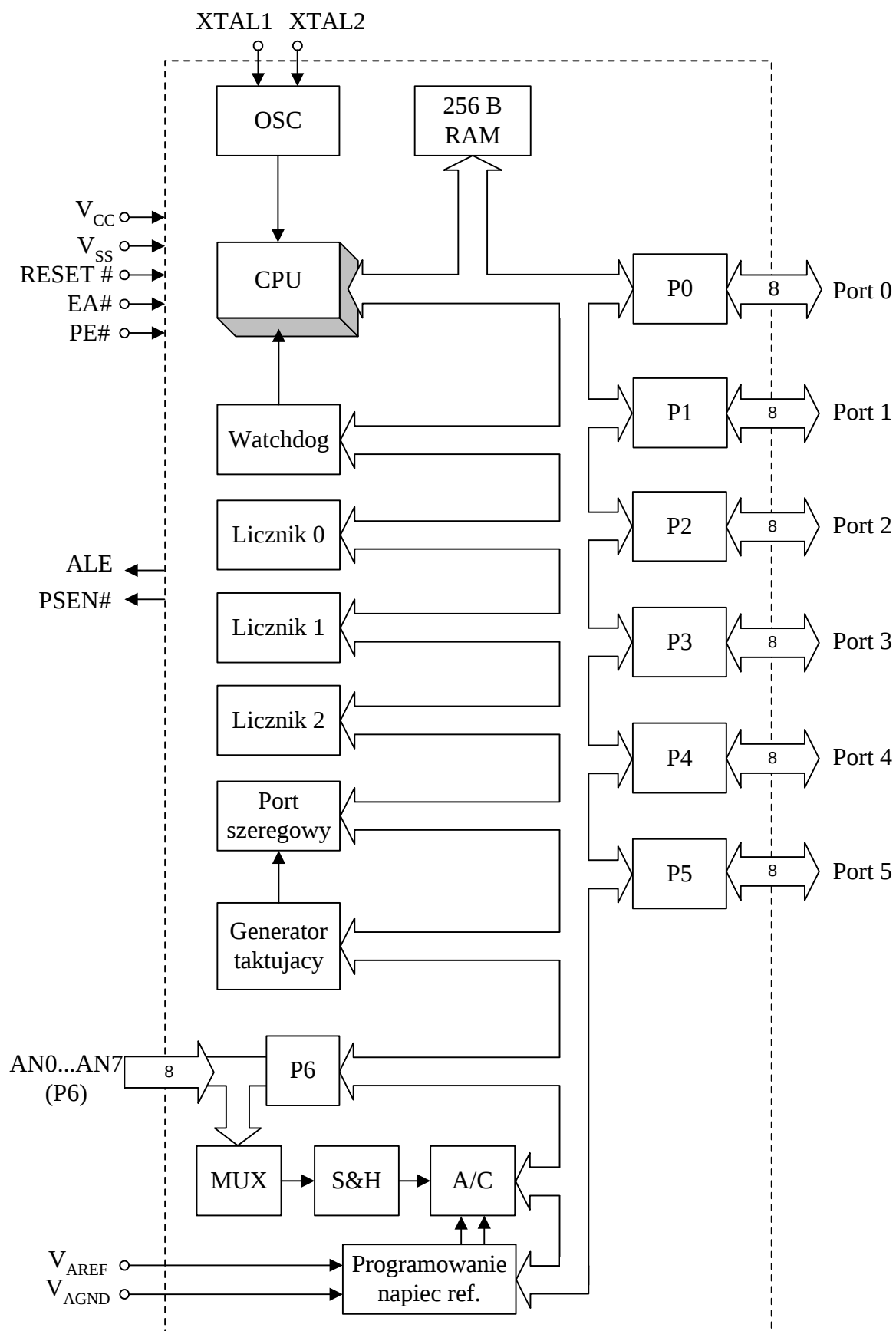
2.1. Budowa i właściwości

Mikrokontroler **SAB 80C535** jest zbudowany na podstawie jednoukładowego 8-bitowego mikroprocesora, wzorowanego na układzie **8051** firmy INTEL. Litera *C* w oznaczeniu wskazuje na wykonanie mikroprocesora w technologii *ACMOS*. Mikroprocesory wykonane w tej technologii różnią się nieznacznie od produkowanych w technologii *MYMOS* (zmiany dotyczą głównie zakresu pracy rezonatora kwarcowego i wprowadzeniu w technologii *ACMOS* portu **P6**). Podstawowe właściwości procesora to:

- 256 bajtów wewnętrznej pamięci danych,
- 128 bajtów rejestrów specjalnych SFR,
- możliwość adresowania do 64 kB zewnętrznej pamięci programu,
- możliwość adresowania do 64 kB zewnętrznej pamięci danych,
- sześć 8-bitowych portów wejścia–wyjścia (**P0...P5**),
- 8-bitowy port wejściowy dla wejść cyfrowych i analogowych (**P6**),
- trzy 16-bitowe zegary-liczniki,
- 8-bitowy programowalny przetwornik analogowo–cyfrowy,
- 16-bitowy układ typu watchdog,
- wbudowany czteropoziomowy system przerwan obsługujący 12 źródeł: 7 zewnętrznych i 5 wewnętrznych,
- 256–bajtowy stos,
- port szeregowy umożliwiający dwustronna komunikację.

Schemat blokowy struktury mikrokontrolera **SAB 80C535** przedstawiono na rysunku 2.1.

Mikrokontroler wymaga napięcia zasilającego $V_{cc}=5\text{ V} \pm 10\%$ i $V_{ss}=0\text{ V}$ i jest umieszczony w obudowie PLCC 68. Producent oferuje szeroki zakres częstotliwości rezonatorów kwarcowych taktujących procesor (0,5...12 MHz) i szeroki zakres temperatury pracy (–40...+70 °C lub w niektórych wersjach +110°C).



Rys.2.1. Schemat blokowy mikrokontrolera SAB 80C535

Mikrokontrolery **SAB 80C535** nie posiadają wewnętrznej pamięci ROM i w porównaniu z procesorem **INTEL 8051/52** mają rozszerzone funkcje wielu układów wewnętrznych oraz dodane nowe wewnętrzne układy:

- programowanie szybkości transmisji szeregowej może odbywać się bez wykorzystania licznika **T1**,
- licznikowi **T2** zostały dodane funkcje związane z modulacją szerokości impulsów MSI (ang. *PWM – Pulse Width Modulation*) i synchroniczna zmiana wartości czterech najmniej znaczących linii portu **P1 (P1.0...P1.3)**,
- podwyższono częstotliwość rezonatora kwarcowego,
- dodano dwa uniwersalne porty wejścia–wyjścia **P4** i **P5**,
- dodano 8-bitowy port wejściowy **P6** dla wejść cyfrowych i analogowych,
- wprowadzono 8-bitowy przetwornik analogowo–cyfrowy (A/C) z wewnętrznym układem próbkująco–pamiętającym (ang. *sample & hold S&H*) i programowalnymi podzakresami pomiarowymi,
- wprowadzono układ nadzorujący wykonywane programy tzw. „watchdog”,
- rozszerzono tryby redukcji mocy pobieranej przez mikrokontroler.

Pamięć wewnętrzna RAM jest zorganizowana w taki sam sposób jak w procesorach 8051/52. Znaczącej rozbudowie ze względu na nowe funkcje i nowe wewnętrzne układy uległy rejestry specjalne **SFR**.

W mikrokontrolerach **SAB 80C535** struktura dodatkowych portów **P4** i **P5** jest taka sama jak w procesorze 8051/52. Linie dodatkowego portu **P6** są standardowymi wejściami portu i wejściami multipleksa analogowego współpracującego z przetwornikiem analogowo–cyfrowym.

Liczniki **T0** i **T1** oraz zasada ich programowania nie uległy zmianie natomiast licznik **T2** w mikrokontrolerach **SAB 80C535** jest zupełnie innym rozwiązaniem niż w procesorach 8051/52. Możliwe jest wprowadzanie licznika **T2** w tryb porównania wykorzystywany do generowania impulsów o programowanym wypełnieniu (MSI) oraz automatyczny wpis wartości początkowej i zapamiętanie wartości chwilowej.

Nowym elementem w strukturze mikrokontrolera jest przetwornik analogowo–cyfrowy oraz watchdog. Rozdzielczość przetwornika wynosi 8 bitów, jednak można ją

powiekszyć do 10 bitów dzięki możliwości zaprogramowania jednego z szesnastu podzakresów pomiarowych. Wymaga to dwukrotnego pomiaru napięcia: najpierw w pełnym zakresie pomiarowym, a następnie w zmniejszonym. Na podstawie obu pomiarów oblicza się wartość zmierzonego napięcia. Analogowy 8–wejściowy multiplekser (MUX), poprzedzający przetwornik A/C, umożliwia pomiar napięcia w 8 różnych kanałach pomiarowych. Czas przetwarzania przetwornika wynosi 13 μ s, co stanowi 13 cykli maszynowych.

Watchdog jest sprzętowym zabezpieczeniem programu przed zakłóceniami, które mogą spowodować nie przewidzianą zmianę realizowanego programu. Zabezpieczenie jest realizowane za pomocą 16–bitowego licznika, który raz uruchomiony nie może zostać zatrzymany. Przepelnienie licznika powoduje wewnętrzne zerowanie mikrokontrolera. Aby nie doszło do takiej sytuacji, licznik musi być cyklicznie, programowo zerowany.

W mikrokontrolerze **SAB 80C535** zostały znacznie rozbudowane możliwości redukcji prądu przez niego pobieranego. W najbardziej oszczędnym trybie redukcji mocy prąd pobierany z zasilacza V_{cc} jest zredukowany do wartości mniejszej niż $I_{cc}=50 \mu A$.

Szczegółowy opis budowy i programowania poszczególnych układów wewnętrznych mikrokontrolera **SAB 80C535** przedstawiono w rozdziale 4.

2.2. Organizacja pamięci

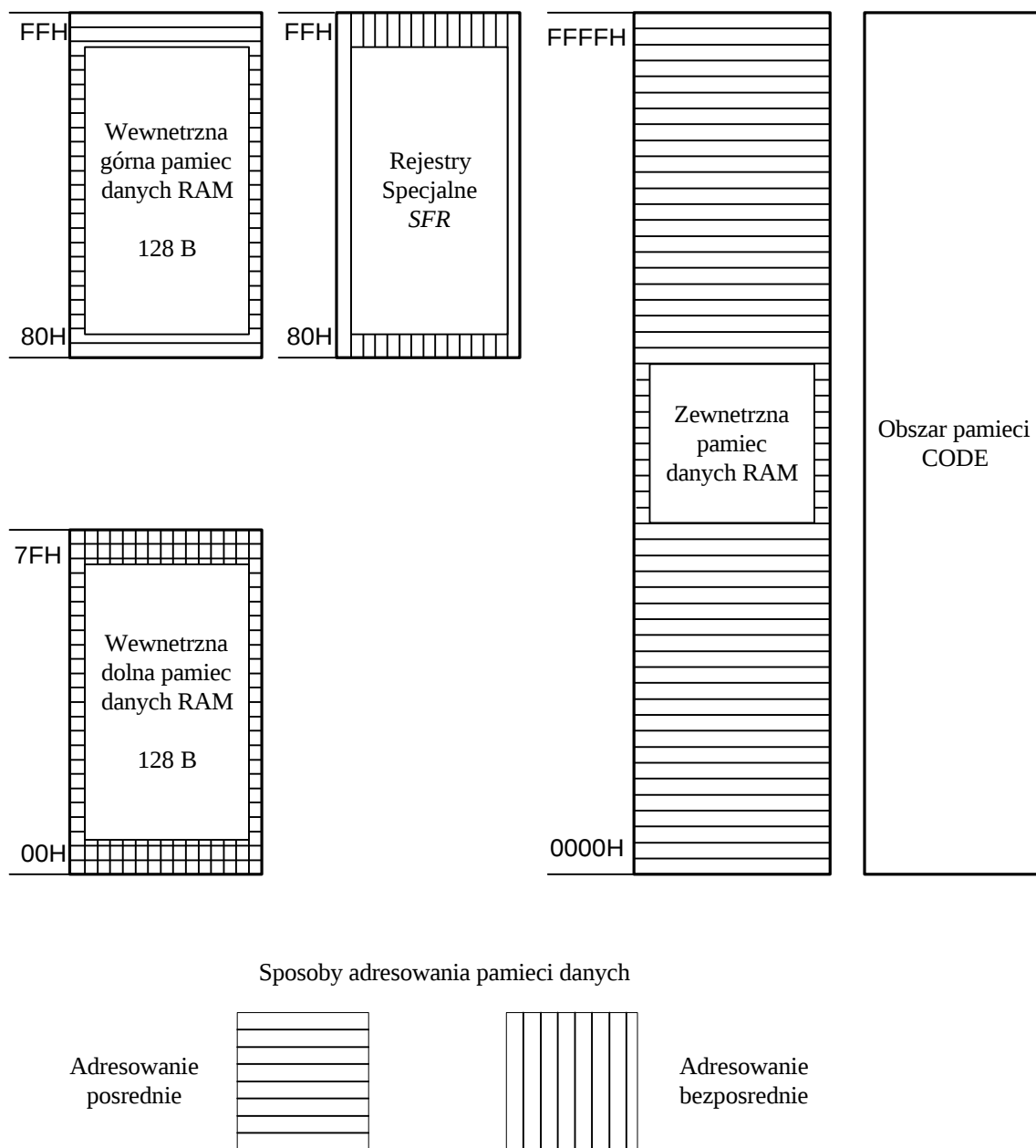
Na rysunku 2.3 przedstawiono mapę pamięci mikrokontrolera **SAB 80C535**. Przez sposób zakreskowania (linie poziome lub pionowe) oznaczono w poszczególnych blokach pamięci sposób adresowania.

Pamięć mikrokontrolera podzielona jest funkcjonalnie na następujące bloki:

⇒ Pamięć programu

Mikrokontroler **SAB80C535** nie jest wyposażony w wewnętrzną pamięć ROM. Należy zatem korzystać z zewnętrznej pamięci programu, przy czym należy uaktywnić

obsługę zewnętrznej pamięci programu przez podanie na linii procesora *EA#* potencjału niskiego (logiczne 0).



Rys.2.3. Mapa pamięci danych i rejestrów specjalnych SFR

Pamięć programu może być zapisana jedynie, gdy pokrywa się z obszarem zewnętrznej pamięci danych RAM, przy czym obszar 03H do 93H w pamięci programu jest używany dla programów obsługi przerwan (w obszarze tym umieszczone są adresy

wektorów przerwan). W obszarze pamięci programu możliwe jest umieszczanie danych, do których dostęp jest możliwy jedynie poprzez wykorzystanie specjalnego rozkazu *MOVC*.

Maksymalna objętość pamięci programu może wynosić 64 kB, przy czym organizacyjnie podzielona jest na strony o rozmiarze 2 kB każda. Pamięć programu adresowana jest **pośrednio** poprzez rejestr bazowy, którym może być 16-bitowy wskaźnik danych **DPTR**, lub 16-bitowy licznik rozkazów **PC**, przy czym bity 0–10 określają adres na stronie, natomiast bity 11–15 numer strony pamięci. Stronicowanie pamięci jest związane z ewentualnym użyciem rozkazów *ACALL* i *AJMP*, ponieważ umożliwiają one absolutny skok jedynie w obrębie 2 kB pamięci. Należy pamiętać, że w adresowaniu pośrednim pamięci programu (z wykorzystaniem rozkazu *MOVC*) adres źródłowy jest sumą zawartości akumulatora (traktowanej jako liczba dwójkowa bez znaku z zakresu 0–255) i 16-bitowego rejestru bazowego.

⇒ **Pamięć danych**

Pamięć danych obejmuje obszar pamięci **wewnętrznej RAM** i obszar pamięci **zewnętrznej RAM** (rys. 2.4). Wewnętrzna pamięć danych ma pojemność 256 bajtów. Organizacyjnie pamięć ta podzielona jest na dwie partycje po 128 bajtów: dolna, tzw. dolny obszar pamięci użytkowej (adresy 0H...7FH) oraz górna (adresy 80H...FFH), w której umieszczono zarówno górny obszar pamięci użytkowej, jak i rejestry specjalne **SFR**. Ze względu na przyjęty podział pamięci, wyróżnia się następujące tryby adresowania **pamięci danych**:

Wewnętrzna pamięć danych

- **Adresowanie przez nazwę rejestru**

Adresowanie przez nazwę rejestru oznacza, że w rozkazie przesłania można użyć bezpośrednio nazwy rejestru, np. *MOV R0,#20H*.

Ten tryb adresowania dotyczy następujących rejestrów:

– akumulatora **A (ACC)**,

- rejestrów roboczych **R0...R7** z aktywnego banku rejestrów,
- wskaźnika danych **DPTR**.

- **Adresowanie bezpośrednie**

Adresowanie bezpośrednie, w którym występuje 8-bitowy adres rozkazu obejmuje następujące obszary pamięci:

- obszar pamięci użytkowej *RAM* o adresach 0H...7FH,
- obszar rejestrów specjalnych *SFR* (adresy 80H...FFH).

Przykładem adresowania bezpośredniego może być rozkaz *MOV A,20#*.

- **Adresowanie pośrednie zawartością rejestru**

Adresowanie pośrednie dotyczy całego obszaru pamięci użytkowej *RAM* (adresy 0H...FFH), przy czym adres zawarty jest w rejestrach **R0** lub **R1** z aktywnego banku rejestrów.

Jako przykład adresowania pośredniego może posłużyć rozkaz *MOV @R0,A*. Rejestr **R0** zawiera adres docelowy.

- **Adresowanie bitowe (bezpośrednie bitów)**

Ten tryb adresowania dotyczy obszaru pamięci użytkowej *RAM* zajmującego przestrzeń adresową 20H...2FH i części rejestrów specjalnych *SFR*. Rejestry te oznaczone są gwiazdką w tabeli 2.2.

Przykład adresowania bitowego: *SETB P1.1*

Zewnętrzna pamięć danych

Zewnętrzna pamięć danych *RAM* może mieć maksymalną pojemność 64 kB i adresowana jest **pośrednio** zawartością rejestru adresowego z wykorzystaniem rozkazu *MOVX*. Jako rejestr adresowy może być wykorzystany:

- wskaźnik danych **DPTR**: 16-bitowy adres wysyłany jest przez porty **P0** i **P2**, co pozwala zaadresować do 64 kB zewnętrznej pamięci danych,

- rejestr roboczy **R0** lub **R1**: 8-bitowy adres pozwala zaadresować 256 bajtów danych. Adres wysyłany jest przez port **P0**, co pozwala wykorzystać port **P2** jako zwykły port wejścia–wyjścia. Przykład adresowania pośredniego zewnętrznej pamięci danych:

MOV DPTR,#20H

MOVX @DPTR,A

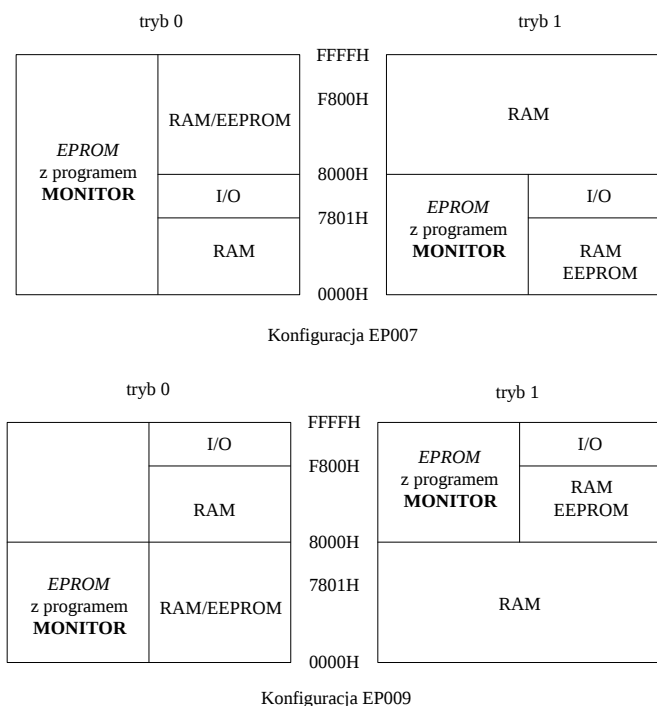
⇒ Obszar pamięci CODE

Zewnętrzna pamięć *EPROM* z programem **MONITOR** (patrz rozdział 3.3) oraz z interpreterem języka *BASIC* jest ulokowana w obszarze pamięci *CODE*. W zależności od wybranej konfiguracji tej pamięci inny jest adres początkowy segmentu zewnętrznej pamięci danych *RAM*, w którym lokowany jest program użytkownika:

- adres 0000H dla konfiguracji EP007,
- adres 8000H dla konfiguracji EP 009.

Dodatkowo, w każdej z wymienionych konfiguracji, obszar pamięci *CODE* może być podzielony według jednego z dwóch dostępnych trybów: trybu 0 i trybu 1.

Na rysunku 2.2 przedstawiono rodzaje konfiguracji pamięci *CODE* wraz z podziałem na tryby. W zestawach dydaktycznych wykorzystywanych w laboratorium zastosowano konfiguracje typu EP007 i EP009 pracujące w trybie 1.



Rys.2.2. Konfiguracja obszaru pamięci *CODE*

2.3. Rejestry robocze i rejestry specjalne *SFR*

Rejestry robocze zajmują przestrzeń adresowa od 0H do 1FH w wewnętrznej pamięci RAM (rys. 2.4).

127	Obszar pamięci bezpośrednio adresowanej rejestrowo								7FH
48									30H
47	7F	7E	7D	7C	7B	7A	79	78	2FH
46	77	76	75	74	73	72	71	70	2EH
45	6F	6E	6D	6C	6B	6A	69	68	2DH
44	67	66	65	64	63	62	61	60	2CH
43	5F	5E	5D	5C	5B	5A	59	58	2BH
42	57	56	55	54	53	52	51	50	2AH
41	4F	4E	4D	4C	4B	4A	49	48	29H
40	47	46	45	44	43	42	41	40	28H
39	3F	3E	3D	3C	3B	3A	39	38	27H
38	37	36	35	34	33	32	31	30	26H
37	2F	2E	2D	2C	2B	2A	29	28	25H
36	27	26	25	24	23	22	21	20	24H
35	1F	1E	1D	1C	1B	1A	19	18	23H
34	17	16	15	14	13	12	11	10	22H
33	0F	0E	0D	0C	0B	0A	09	08	21H
32	07	06	05	04	03	02	01	00	20H
31	RB 3								1FH
24									18H
23	RB 2								17H
16									10H
11	RB 1								0FH
8									8H
7					R7				7H
					R6				6H
					R5				5H
					R4				4H
					R3	RB 0			3H
					R2				2H
					R1				1H
0					R0				0H

Rys.2.4. Mapa dolnej partycji wewnętrznej pamięci danych RAM

Rejestry podzielone są na cztery banki (**RB0...RB3**) po 8 rejestrów **R0...R7**, przy czym jednocześnie może być użyty tylko jeden bank rejestrów (patrz tabela 2.1). Aktywny bank rejestrów wybierany jest w rejestrze **PSW** przez odpowiednie ustawienie bitów **RS1** i **RS0**.

Rejestr **PSW**adres **0D0H**

CY	AC	F0	RS1	RS0	OV	F1	P
----	----	----	------------	------------	----	----	---

- **CY** – znacznik przeniesienia, ustawiany lub zerowany sprzętowo,
- **AC** – znacznik przeniesienia pomocniczego, ustawiany lub zerowany sprzętowo,
- **F0** – znacznik ogólnego przeznaczenia, zmieniany wyłącznie programowo,
- **RS1, RS0** – Wybór aktywnego banku rejestrów:

Tabela 2.1. Sterowanie bankiem rejestrów

RS1	RS0	Aktywny bank rejestrów
0	0	Bank 0, obszar adresowy 00H-07H
0	1	Bank 1, obszar adresowy 08H-0FH
1	0	Bank 2, obszar adresowy 10H-17H
1	1	Bank 3, obszar adresowy 18H-1FH

- **OV** – znacznik przepełnienia, ustawiany lub zerowany sprzętowo,
- **F1** – znacznik ogólnego przeznaczenia, zmieniany wyłącznie programowo,
- **P** – znacznik parzystości, ustawiany lub zerowany sprzętowo w każdym cyklu maszynowym. Wskazuje na liczbę jedynek w akumulatorze:

P=0 – parzysta liczba jedynek,

P=1 – nieparzysta liczba jedynek.

Rejestry specjalne **SFR** zajmują obszar pamięci o adresach w zakresie 80H...FFH w wewnętrznej pamięci **RAM**. Generalnie rejestry te adresowane są bajtowo i mają określone nazwy symboliczne i określone adresy, jednak niektóre bity rejestrów mogą być adresowane bitowo. Wyjątkiem jest rejestr akumulatora oznaczany **A** lub **ACC**, oraz bit (znacznik) przeniesienia oznaczany **C** lub **CY**. W tabeli 2.2 przedstawiono wykaz rejestrów specjalnych mikrokontrolera.

Tabela 2.2. Wykaz rejestrów specjalnych *SFR*

Rejestr	Nazwa	Adres	Stan po <i>RESET</i> #
* P0	Port 0	80H	0FFH
SP	Wskaźnik stosu	81H	07H
DPL	Mniej znaczące bity wskaźnika danych	82H	00H
DPH	Bardziej znaczące bity wskaźnika danych	83H	00H
PCON	Rejestr kontroli mocy	87H	0XXX XXXXB
* TCON	Rejestr sterujący timerem	88H	00H
TMOD	Rejestr wyboru trybu pracy timera	89H	00H
TL0	Mniej znaczące bity timera 0	8AH	00H
TL1	Mniej znaczące bity timera 1	8BH	00H
TH0	Bardziej znaczące bity timera 0	8CH	00H
TH1	Bardziej znaczące bity timera 1	8DH	00H
* P1	Port 1	90H	0FFH
* SCON	Rejestr sterujący pracą łącza szeregowego	98H	00H
SBUF	Rejestr bufora łącza szeregowego	99H	niezdefiniowany
* P2	Port 2	0A0H	0FFH
* IENO	Rejestr 0 odblokowania przerwan	0A8H	00H
IP0	Rejestr 0 priorytetu przerwan	0A9H	00H
* P3	Port 3	0B0H	0FFH
* IEN1	Rejestr 1 odblokowania przerwan	0B8H	00H
IP1	Rejestr 0 priorytetu przerwan	0B9H	00H
* IRCON	Rejestr kontroli przerwan	0C0H	00H
CCEN	Rejestr sterujący komparatorami	0C1H	00H
CCL1	Mniej znaczące bity komparatora 1	0C2H	00H
CCH1	Bardziej znaczące bity komparatora 1	0C3H	00H
CCL2	Mniej znaczące bity komparatora 2	0C4H	00H
CCH2	Bardziej znaczące bity komparatora 2	0C5H	00H
CCL3	Mniej znaczące bity komparatora 3	0C6H	00H
CCH3	Bardziej znaczące bity komparatora 3	0C7H	00H
* T2CON	Rejestr sterujący pracą licznika T2	0C8H	00H
CRCL	Mniej znaczące bity rejestru CRC	0CAH	00H
CRCH	Bardziej znaczące bity rejestru CRC	0CBH	00H
TL2	Mniej znaczące bity licznika T2	0CCH	00H
TH2	Bardziej znaczące bity licznika T2	0CDH	00H
* PSW	Słowo statusu	0D0H	00H
* ADCON	Rejestr sterowania przetwornikiem a/c	0D8H	00H
ADDAT	Rejestr wyniku pomiaru przetwornika a/c	0D9H	00H
DAPR	Rejestr wyboru podzakresów pomiarowych przetwornika a/c	0DAH	00H
P6	Port 6	0DBH	niezdefiniowany
* ACC	Akumulator	0E0H	00H
* P4	Port 4	0E8H	0FFH
* B	Rejestr B	0F0H	00H
* P5	Port 5	0F8H	0FFH

* – rejestry adresowane bajtowo i bitowo

3. OPIS ŚRODOWISKA PROGRAMOWEGO

3.1. Opis języka programowania asm535

Każdy mikroprocesor, a więc i mikrokontroler działa według odpowiedniego programu, umieszczonego w pamięci stałej (*ROM*, *EPROM*), znajdującej się na zewnątrz lub wewnątrz układu.

Do napisania odpowiedniego programu, jak przedstawiono to w rozdziale 1, niezbędna jest znajomość języka niskiego poziomu – *assemblera*.

W zależności od zastosowanego rozwiązania sprzętowego dysponuje się różnymi środowiskami programowymi (pakietami oprogramowania). W przypadku mikrokontrolera **SAB 80C535** zostanie omówione środowisko programowe **asm535** firmy *Keil* wraz z modulem dydaktycznym **MINICON** firmy *Micromax*. Przyjęcie takiego środowiska programowego jest związane z wyposażeniem sprzętowym laboratorium.

Środowisko programowe **asm535** nie różni się istotnie od innych, umożliwiających zaprogramowanie mikrokontrolera. Istotną zaletą są małe wymagania sprzętowe: do poprawnej pracy wystarczy komputer *PC 286* i system operacyjny *MS-DOS* w wersji 2.11 lub nowszej.

Przy pisaniu programu źródłowego należy przestrzegać kilku podanych niżej zasad:

1. Linia programu źródłowego ma postać:

Nazwa etykiety: mnemonik rozkazu operand,operand ; komentarz

np.:

PETLA: DJNZ R0,PETLA ; opóźnienie wykonania programu

2. Można korzystać z trzech formatów przedstawiania liczb, przy czym liczby w formacie szesnastkowym i binarnym muszą być poprzedzone identyfikatorem:

\$ – liczba w szesnastkowym (heksadecymalna), np. \$0D3F,

% – liczba binarna, np. %00001111,

– liczby dziesiętne bez znaku poprzedzającego, np. 50.

3. Liczby pisane w kodzie szesnastkowym i zawierające znaki A...F muszą zaczynać

sie cyfra 0, np. 0F3H.

4. Jeżeli w rozkazie wpisywana jest wartość liczbowa, to musi być poprzedzona znakiem #. W przeciwnym razie kompilator potraktuje tę wartość jako adres komórki pamięci wewnętrznej *RAM* lub *SFR*, np.

MOV A,\$32 ;wpisanie do A zawartosci komórki pamięci wewnętrznej
;RAM o adresie 32H

MOV A,#\$32 ;wpisanie do A liczby 32H

5. Symbole predefiniowane, którymi są nazwy rejestrów, słowa kluczowe rozkazów itp. są słowami zastrzeżonymi i nie mogą być użyte jako nazwa etykiety.
6. Pozostałe symbole (nazwy określające adresy lub wartości liczbowe) nie mogą mieć więcej niż 31 znaków, przy czym pierwszym znakiem musi być litera, np.

C_DA BYTE (\$20) ;przypisanie symbolowi C_DA adresu 20H
;w pamięci RAM

CONV_E_100 EQU \$100 ;przypisanie symbolowi CONV_E_100
;wartości 100H

7. Etykiety muszą zaczynać się od lewego marginesu i muszą być zakończone dwukropkiem.
8. Komentarze muszą być poprzedzone średnikiem. Podczas kompilacji programu są ignorowane, widoczne są jedynie w zbiorze zawierającym listing programu, np.:
; to jest komentarz
9. Program źródłowy powinien posiadać rozszerzenie .asm.

Po napisaniu programu w języku assemblera, należy skompilować go wykorzystując kompilator **asm535**. Wywołanie kompilacji ma postać:

asm535 nazwa_programu_zródłowego.asm/H/L/S

przy czym parametry **H**, **L**, **S** nie muszą występować łącznie i oznaczają:

H – tworzenie programu w kodzie maszynowym .hex, będącego zbiorem roboczym programu **MONITOR** do rzeczywistej pracy z modulem **MINICON**,

L – tworzenie listingu programu, tzn. zbioru z rzeczywistymi adresami skompilowanego programu źródłowego,

S – tworzenie zbioru z tablicami symboli używanych w programie źródłowym.

Ostatecznym produktem kompilacji, jeżeli zbiór .asm nie zawierał błędów, jest zbiór o rozszerzeniu .obj.

⇒ Podstawowe komendy assemblera

ORG

<ORG adres_poczatku_segmentu>

Dyrektywa powoduje ustalenie adresu początkowego segmentu absolutnego pamięci, od którego będzie zaczynał się program, przy czym poniżej adresu początkowego nie można umieszczać modułów relokowalnych.

Przykład: ORG \$100 ;adres początku segmentu 100H, w obszarze
;0...100H nie można umieszczać modułów reloko-
;walnych.

EQU

<symbol EQU wyrażenie>

Dyrektywa powoduje przypisanie nazwie „symbol” wartości „wyrażenie”, przy czym nie wolno w danym module drugi raz nadawać nowej wartości nazwie „symbol”.

Przykład: WSP EQU \$100 ; nazwie WSP została nadana wartość 100H

SET

<symbol SET wyrażenie>

Dyrektywa powoduje przypisanie nazwie „symbol” wartości „wyrażenie”, przy czym w danym module można drugi raz nadawać nową wartość nazwie „symbol”.

Przykład: WSP1 SET \$100 ; nazwie WSP1 została nadana wartość
100H

BIT

<symbol BIT wyrażenie>

Dyrektywa powoduje przypisanie nazwie „symbol” wartości „wyrażenie”, która

jest adres bitu w obszarze pamięci wewnętrznej *RAM* lub rejestrów *SFR*, przy czym nie wolno w danym module drugi raz nadawać nowej wartości nazwie „symbol”. Wartość „wyrażenie” musi być z przedziału (0...255)

Przykład: `DIODA BIT P1.5 ;nazwie DIODA został przypisany bit P1.5 ;(6 bit portu P1).`

BYTE

<symbol **BYTE** (wyrażenie)>

Dyrektywa powoduje przypisanie nazwie „symbol” wartości „wyrażenie”, która jest adres bajtu w obszarze pamięci wewnętrznej *RAM*, przy czym nie wolno w danym module drugi raz nadawać nowej wartości nazwie „symbol”. Wartość „wyrażenie” musi być z przedziału (0...255).

Przykład: `PORT BYTE ($90) ;symbolowi PORT został przypisany adres ;90H`

DB

<etykieta: **DB** wyrażenie,wyrażenie,...>

Dyrektywa powoduje umieszczenie w kolejnych bajtach pamięci programu kolejnych wartości wskazanych przez „wyrażenie”, przy czym wartość „wyrażenie” musi być z przedziału (0...255). Zamiast wyrażenia numerycznego można umieścić łańcuch znaków dowolnej długości. Łańcuch znaków musi być umieszczony w apostrofach.

Przykład: `TABLICA: DB $25,$43,$55`
`TEKST: DB 'Mikroprocesor'`
`MIKRO: DB 'Mikrokontroler '51'`

DW

<etykieta: **DW** wyrażenie,wyrażenie,...>

Dyrektywa powoduje umieszczenie w kolejnych bajtach pamięci programu kolejnych 16-bitowych wartości wskazanych przez „wyrażenie”, przy czym wartość „wyrażenie” musi być z przedziału (0...65535). Zamiast wyrażenia numerycznego można umieścić łańcuch znaków dowolnej długości. Łańcuch znaków

musi być umieszczony w apostrofach.

Przykład: TABLICA: DW \$254C,\$1024

 TEKST: DW 'Mikroprocesor 16-bitowy'

3.2. Program MONITOR-51 i MONTERM

3.2.1. Opis programu MONITOR-51

⇒ Właściwości, wymagania sprzętowe i konwencja wprowadzania danych

Program **MONITOR-51** przystosowany jest do pracy z mikrokomputerami, w których zastosowano procesory rodziny **MCS-51**. Komunikacja pomiędzy użytkownikiem a programem odbywa się poprzez złącze szeregowe, dlatego do pracy z **MONITOR-51** oprócz zwykłego terminala jest potrzebny program komunikacyjny **MONTERM**, opisany w rozdziale 3.3.2.

MONITOR-51 wyposażony jest w szereg komend umożliwiających:

- wyświetlanie zawartości pamięci w postaci heksadecymalnej i ASCII,
- zmianę zawartości pamięci,
- wypełnianie pamięci wartością stałą,
- wyświetlanie i zmianę zawartości rejestrów roboczych i rejestrów specjalnych *SFR*,
- disasemblację programu, czyli wyświetlanie zawartości pamięci programu w postaci mnemoników rozkazów,
- liniową asemblację,
- pracę w czasie rzeczywistym z możliwością ustawienia do 10 stałych i 1 tymczasowego punktu wstrzymania (ang. *breakpoint*),
- pracę krokową z możliwością traktowania podprogramów jako pojedynczego kroku,
- wczytywanie i zapisywanie programów w formacie Intel-Standard-Hex.

Do poprawnej pracy programu **MONITOR-51** muszą być spełnione następujące warunki:

- procesor rodziny **MCS-51**,

- 8 kB pamięci *EPROM*,
- minimum 2 kB pamięci *RAM* w konfiguracji wg Von Neumanna (pamięć programu i pamięć danych umieszczone są we wspólnej przestrzeni adresowej),
- złącze szeregowe do przyłączenia terminala.

Ponadto, podczas pracy program **MONITOR-51** wykorzystuje następujące elementy systemu:

- złącze szeregowe,
- dodatkowe 6 bajtów stosu do testowania programów użytkowych,
- 512 bajtów zewnętrznej pamięci danych *RAM*,
- 8 kB zewnętrznej pamięci programu *EPROM* (zajmowanej przez program **MONITOR-51** i interpreter języka *BASIC*).

Komendy oraz dane do ich wykonania wprowadzanie się wg odpowiedniej konwencji, przedstawionej poniżej:

DUZE LITERY	– wszystkie dane napisane dużymi literami muszą zostać wprowadzone dokładnie ze wzorem, przy czym wprowadzać można zarówno duże jak i małe litery
< >	– pole ograniczone znakami < > wskazuje na zmienny parametr, który należy wpisać zgodnie ze specyfikacją wymienionej komendy
[]	– dane zapisane w nawiasach prostokątnych są opcjonalne i nie muszą być wprowadzone do prawidłowego wykonania komendy, przy czym nie wolno wprowadzać samych nawiasów
...	– trzy kropki wskazują, że poprzedni element może zostać powtórzony wiele razy.
<cr>	– symbol ten oznacza naciśnięcie klawisza <i>ENTER</i> i wykonanie przez MONITOR-51 danej komendy

⇒ Praca z programem **MONITOR-51**

Przed uruchomieniem programu **MONITOR-51** należy połączyć model dydaktyczny (uruchomieniowy) *MINICON* z terminalem lub komputerem *PC* symulującym terminal. Przez pojęcie terminal należy rozumieć urządzenie umożliwiające programowanie modelu dydaktycznego i jego komunikację ze środowiskiem programowym.

Po załączeniu zasilania na monitorze komputera wyświetlona zostaje nazwa programu i znak firmowy:

MONITOR-51 Vx.y
(c) KEIL ELEKTRONIK GmbH 1987
#

Vx,y jest aktualnym numerem wersji programu, a znacznik **#** wskazuje na poprawne podłączenie modelu dydaktycznego z terminalem (lub komputerem *PC*) i gotowość programu **MONITOR-51** do przyjmowania komend.

W celu uproszczenia edycji wprowadzanych danych oraz łatwego sterowania wyprowadzaniem danych na ekranie, **MONITOR-51** umożliwia posługiwanie się następującymi skrótami klawiszowymi:

CTRL-D, CTRL-F lub DEL	– kasowanie znaku w miejscu kursora
CTRL-H lub Backspace	– kasowanie znaku przed kursorem
Ctrl-L lub ↵	– przesunięcie kursora w lewo
Ctrl-R lub ®	– przesunięcie kursora w prawo
Ctrl-X	– skasowanie całego wiersza
<cr>	– wykonanie linii komendy do aktualnej pozycji kursora, przy czym pozostałe znaki zostają zignorowane i skasowane
ESC	– edycja i wykonanie ostatnio wprowadzonej komendy, przy czym: ESC jako pierwszy znak – wywołanie poprzedniej komendy i jej edycja, ESC po pierwszym znaku – wykonanie całej linii
Ctrl-O	– przesunięcie kursora na początek lub koniec linii
Ctrl-S	– zatrzymanie wyprowadzania danych na ekran i zawieszenie działania aktualnie wykonywanej komendy
Ctrl-Q	– zniesienie działania komendy Ctrl-S (wykonywanie ostatniej komendy jest kontynuowane)
Ctrl-C	– przerwanie działania ostatniej komendy i powrót na poziom wprowadzania komend, przy czym MONITOR-51 zgłasza komunikat: *** TERMINATED *** #

⇒ Komendy programu MONITOR-51

MONITOR-51 akceptuje parametry wejściowe podane w postaci heksadecymalnej (cyfry 0...9 i litery A...F), przy czym jeśli komenda wymaga wprowadzenia więcej niż jednego parametru, to są one oddzielone spacją lub przecinkiem, np.:

#FILLX 3000,4000,1 <cr> lub

#FILLX 3000 4000 1 <cr>

Poniżej przedstawiono wykaz komend programu **MONITOR-51**, przy czym w ich opisie użyto następujących pojęć:

add	– adres w zakresie danego typu pamięci mikrokontrolera
range	– dwie wartości adresu określające przedział w przestrzeni adresowej mikrokontrolera, przy czym adresy oddzielone są przecinkiem lub spacją
val	– zawartość komórki pamięci, przy czym dopuszczalne wartości wynoszą: 0 i 1 dla przestrzeni bitowej, 0...FFH dla pozostałej przestrzeni
num	– liczba wykonywanych kroków przy pracy krokowej, przy czym dopuszczalna wartość mieści się w zakresie 0..FFFFH
bp	– numer punktu wstrzymania (od 0 do 9)
add bp	– adres tymczasowego punktu wstrzymania w obszarze pamięci programu, przy czym punkt aktywny jest tylko przy wykonywaniu komendy GO
startadd	– adres początkowy zakresu pamięci
endadd	– adres końcowy zakresu pamięci

Komendy wyświetlania i zmiany zawartości pamięci

MONITOR-51 umożliwia dostęp do następujących rodzajów pamięci mikrokontrolera (zgodnie z architekturą rodziny **MCS-51**):

- pamięć PROGRAMU,
- adresowana bezpośrednio wewnętrzna pamięć DANYCH,
- adresowana pośrednio wewnętrzna pamięć DANYCH(I),
- zewnętrzna pamięć DANYCH(X),
- pamięć REJESTRÓW,
- obszar pamięci adresowanej bitowo.

Wyswietlanie zawartosci pamieci (Display)

- DC [startadd [endadd]]** – wyswietlanie pamieci PROGRAMU,
DD [startadd [endadd]] – wyswietlanie pamieci DANYCH,
DI [startadd [endadd]] – wyswietlanie pamieci DANYCH(I),
DX [startadd [endadd]] – wyswietlanie pamieci DANYCH(X),
DB [startadd [endadd]] – wyswietlanie pamieci bitowej.

Uwaga: Opuszczenie adresu poczatkowego spowoduje uzycie adresu koncowego ostatniej komendy **Display**, natomiast opuszczenie adresu koncowego powoduje wyswietlenie 4 wierszy ekranu.

Zmiana zawartosci komórki pamieci (Enter)

- EC [add]** – zmiana zawartosci komórki pamieci PROGRAMU,
ED [add] – zmiana zawartosci komórki pamieci DANYCH,
EI [add] – zmiana zawartosci komórki pamieci DANYCH(I),
EX [add] – zmiana zawartosci komórki pamieci DANYCH(X),
EB [add] – zmiana zawartosci komórki pamieci bitowej.

Uwaga: Opuszczenie adresu spowoduje, ze zostanie uzyty adres 0. Po wykonaniu komendy na monitorze pojawia sie adres komórki pamieci i jej aktualna wartosc, a program oczekuje na wprowadzenie nowej wartosci. Przy wprowadzaniu dostepne sa nastepujace opcje:

- **<cr>** – wcisniecie klawisza *ENTER* bez podania nowej wartosci pozostawia wartosc komórki nie zmieniona i nastepuje przeskok do nastepnego adresu,
- (znak kropki) **.** **<cr>** – wprowadzenie znaku **.** (kropka) powoduje zakonczenie dzialania komendy **Enter** i przejście na poziom interpretera komend,
- **wartosc <cr>** – wprowadzenie nowej wartosci i przeskok do nastepnego adresu.

Wypelnianie pamieci stala wartoscia (Fill)

- FILLC startadd, endadd, val** – wypelnianie pamieci PROGRAMU,

- FILLD startadd, endadd, val** – wypełnianie pamięci DANYCH,
FILLI startadd, endadd, val – wypełnianie pamięci DANYCH(I),
FILLX startadd, endadd, val – wypełnianie pamięci DANYCH(X),
FILLB startadd, endadd, val – wypełnianie pamięci bitowej.

Uwaga: Adresy i wartości **val** mogą przyjmować dowolne wartości w dozwolonym przedziale. Niedozwolone jest wypełnienie zawartości rejestru **SFR** związanego ze złączem szeregowym, a także nie wolno wypełniać pamięci zewnętrznej wykorzystywanej przez **MONITOR-51**.

Wprowadzanie rozkazów do pamięci PROGRAMU (Assembly)

A [add] – wprowadzanie rozkazów mikrokontrolera w sposób liniowy (aseblacja liniowa)

Uwaga: Komenda **Assembly (A)** umożliwia wprowadzenia 1 linii rozkazu w postaci mnemoników. Operandy w rozkazach mogą przyjmować postać absolutną lub symboli z zakresu rejestrów specjalnych **SFR**. W przypadku opuszczenia adresu do wykonania komendy przyjęty zostanie ostatnio używany adres. Po wywołaniu komendy dostępne są następujące opcje:

- **<cr>** – wciśnięcie klawisza *ENTER* pozostawia aktualny rozkaz nie zmieniony i następuje przeskok do następnego rozkazu,
- (znak kropki) **. <cr>** – wprowadzenie znaku kropki (.) powoduje zakończenie działania komendy **A** i przejście na poziom interpretera komend,
- **rozkaz <cr>** – podany rozkaz zastępuje poprzedni i następuje przeskok do następnego adresu. Podanie niewłaściwego symbolu powoduje wyświetlenie komunikatu błędu i należy powtórzyć czynność wprowadzania rozkazu.

Disasemblacja pamięci PROGRAMU (Unassembly)

U [startadd [,endadd]] – disasemblacja pamięci PROGRAMU

Uwaga: Komenda **Unassembly (U)** powoduje wyświetlenie na ekranie zawartości pamięci PROGRAMU w postaci mnemoników aseblera. Jeśli adresy początkowy

i końcowy nie zostaną podane, to zostanie wyświetlonych 10 rozkazów od adresu końcowego ostatnio wykonywanej komendy **U**. Komenda **U** interpretuje również w sposób symboliczny obszar rejestrów specjalnych **SFR**.

Wyswietlanie i zmiana zawartosci rejestrów procesora (eXamine)

X <cr> – wyświetlenie zawartości rejestrów,

X <nazwa_rejestru> <cr> – zmiana zawartości podanego rejestru.

Uwaga: Jako parametr <nazwa_rejestru> można podać zarówno symbol dowolnego rejestru roboczego z aktywnego banku rejestrów, jak i symbol jednego z rejestrów specjalnych **SFR**. Komenda **X** bez parametru powoduje wyświetlenie aktualnej zawartości rejestrów w następującej formie:

RA	RB	R0	R1	R2	R3	R4	R5	R6	R7	PSW	DPTR	SP	PC
xx	xx	xx	xx	xx	xx	xx	xx	xx	xx	---Rn---	xxxx	xx	xxxx

Podane symbole odpowiadają następującym rejestrów mikrokontrolera:

RA – akumulator,
 RB – rejestr B,
 R0..R7 – rejestry robocze z aktywnego banku rejestrów,
 PSW – słowo statusu procesora,
 DPTR – 16-bitowy wskaźnik danych (DPH i DPL),
 SP – wskaźnik stosu,
 PC – licznik programu,
 xx, xxxx – aktualne wartości w postaci heksadecymalnej.

Ponadto:

- znak ‘-’ reprezentuje znaczniki nie ustawione,
- ustawione znaczniki przedstawione są przez wyróżnione litery w odpowiednich symbolach (**C**arry, **O**verflow, **F0**, **F1**, **A**uxiliary, **P**arity),
- **Rn** określa aktywny bank rejestrów (n=0,1,2,3).

Komendy sterujące punktami wstrzymania (ang. *break point*)

W trakcie testowania programu niejednokrotnie zachodzi potrzeba wstrzymania

działania programu np. w celu poszukiwania błędu. W związku z tym **MONITOR-51** ma komendy umożliwiające:

- definiowanie punktu wstrzymania,
- kasowanie punktu wstrzymania,
- wyświetlanie punktów wstrzyman,
- uaktywnienie punktu wstrzymania,
- czasowe wyłączenie punktu wstrzymania.

MONITOR-51 realizuje punkty wstrzyman przez automatyczne wstawienie do programu użytkowego rozkazu *LCALL*. Zaletą tej metody jest to, że nie wymaga żadnych dodatkowych elementów sprzętowych do wstrzymania działania programu. Wadą tej metody jest fakt, że punkty wstrzyman mogą być ustawione jedynie w pamięci *RAM*. Ponadto nie jest możliwe ustawienie dwóch punktów wstrzyman w dwóch kolejnych bajtach, ponieważ rozkaz *LCALL* zajmuje 3 bajty. Dlatego też przy definiowaniu punktów wstrzyman należy zwrócić uwagę, aby rozkaz *LCALL* nie zastąpił jakiegos istotnego rozkazu w programie użytkownika. Sytuacji takiej można uniknąć wstawiając do programu użytkowego w miejscu przewidywanego umieszczenia punktów wstrzyman 3 rozkazy puste *NOP*, które bez żadnych konsekwencji mogą zostać nadpisane rozkazem *LCALL*. Innym rozwiązaniem jest wykonywanie programu w trybie pracy krokowej. Zjawisko definiowania punktu wstrzymania wyjaśnia przykład:

Zakłada się, że testowany program użytkowy bez punktów wstrzyman ma postać:

```
1000 11 10    ACALL    1010
1002 NOP
1003 NOP
1004 NOP
1005 80 FC    SJMP     1000
      :
1010 22                      RET
```

Po zdefiniowaniu punktu wstrzymania rozkazem **BS 1002** program użytkownika zostanie zmodyfikowany przez **MONITOR-51** do następującej postaci:

1000	11	xx	ACALL	1010	;od adresu 1000 zapisany jest kod
1002	NOP				;rozkazu LCALL. Komórki o adresie
1003	XX				; 1001 i 1002 wypełnia adres
1004	XX				;wynikowy rozkazu LCALL
1005	xx	FC	SJMP	1000	
:	:				
1010	22			RET	

Definicja punktu wstrzymania (BreakSet)

BS add – ustawienie punktu wstrzyman.

Uwaga: Rozkaz pod adresem punktu wstrzymania jest całkowicie wykonany. Należy też pamiętać, aby adres punktu wstrzymania był adresem pierwszego bajtu kodu operacji danego rozkazu. Mogą wystąpić trzy przyczyny pojawienia się błędu:

- ustawionych jest więcej niż 10 punktów wstrzyman,
- punkt wstrzymania o podanym adresie jest już zdefiniowany, lub nakłada się częściowo z innym adresem punktu wstrzymania,
- adres punktu wstrzymania jest niewłaściwy.

Kasowanie punktu wstrzymania (BreakKill)

BK ALL – kasowanie wszystkich punktów wstrzyman,

BK bp [, bp, ...] – kasowanie wymienionych punktów wstrzyman.

Uwaga: Jeśli jest jeden punkt wstrzymania do skasowania, to należy podać jego numer.

Wyswietlanie punktów wstrzyman (BreakList)

BL – wyświetlenie wszystkich punktów wstrzyman.

Uwaga: Wykonanie komendy powoduje wyświetlenie wszystkich punktów wstrzyman. Wyświetlane są następujące informacje:

- numer punktu wstrzymania,
- status punktu wstrzymania (**ENA** (enabled) w przypadku gdy punkt wstrzymania jest aktywny lub **DIS** (disabled), gdy punkt wstrzymania jest nieaktywny),
- adres punktu wstrzymania.

Zablokowanie punktu wstrzymania (BreakDisable)

BD AL.L – zablokowanie wszystkich punktów wstrzyman,
BD bp [, bp, ...] – zablokowanie wymienionych punktów wstrzyman.

Uaktywnienie punktu wstrzymania (BreakEnable)

BE ALL – uaktywnienie wszystkich punktów wstrzyman,
BE bp [, bp, ...] – uaktywnienie wymienionych punktów wstrzyman.

Komendy testujące program

Start programu w trybie rzeczywistym (Go)

G [startadd [,endadd]] – start programu.

Uwaga: Komenda **G** powoduje start programu od adresu określone aktualna zawartością licznika programu lub od podanego adresu początkowego [startadd]. W przypadku gdy nie zostanie podany adres końcowy [endadd], program zatrzyma się przy wcześniej zdefiniowanym punkcie wstrzymania. Jeśli punkty wstrzymania nie zostaną zdefiniowane, to zatrzymanie programu możliwe jest jedynie przez sprzętowe wyzerowanie systemu linią *RESET#*. Błędne podanie adresu początkowego powoduje wyświetlenie komunikatu „BREAKPOINT NEAR CURRENT PC IGNORED”. Po osiągnięciu przez program końcowego punktu wstrzymania wyświetlony zostaje komunikat:

PROCESSING TERMINATED AT xxxx

#

Start programu w trybie pracy krokowej (Trace)

T [num] – start programu w trybie pracy krokowej.

Uwaga: Parametr [num] określa liczbę kroków do wykonania, przy czym może przyjmować wartości od 1 do FFFFH. Brak parametru powoduje wykonanie 1 kroku. Przy pracy krokowej nieaktywne są żadne punkty wstrzymania, a przerwanie wykonywania kroku możliwe jest przez użycie klawiszy *Ctrl-C*. Za pomocą komendy **T** możliwe jest testowanie programów zawartych w pamięci *EPROM*. Po wykonaniu każdego

kroku, na ekranie wyświetlane są aktualne wartości poszczególnych rejestrów oraz ustawienia znaczników, przy czym zawartość licznika **PC** oraz zdisasembrowany rozkaz wskazuje następny do wykonania rozkaz. Przedstawiono przykładowe wyprowadzenie dla jednego rozkazu:

#T <cr>

RA	RB	R0	R1	R2	R3	R4	R5	R6	R7	PSW	DPTR	SP	PC
0A	00	2F	00	01	11	2C	12	15	00	---R0---	0100	05	0244
0244	SETB	2F											

#

Start programu w trybie „procedura-praca krokowa” (Procedure)

P [num] – start programu w trybie „procedura-praca krokowa”.

Uwaga: Komenda **P** działa tak samo jak komenda **T** z tym, że podprogramy traktowane są jako pojedyncze kroki.

Komendy odczytu i zapisu programów formacie Intel-Standard-Hex

Odczyt programu

: hex_record – odczyt rekordu w formacie *Intel-Standard-Hex*.

Uwaga: komenda służy do wprowadzania programu w kodzie maszynowym z poziomu **MONITOR-51**, np.:

#:0BBD01200345FF0133253246CFF012 <cr>

#:0000FF <cr>

Zapis programu (Save)

S startadd, endadd – przekształcenie obszaru pamięci na format *Intel-Standard-Hex* i przetransmitowanie przez złącze szeregowe.

Uwaga: podany w komendzie zakres pamięci po przekształceniu na format *Intel-Standard-Hex* zostanie za pomocą programu komunikacyjnego **MONTERM** przesłany złączem szeregowym do komputera *PC*, np.:

#S 1000, 1100 <cr>

Komendy pomocnicze

- HELP** <cr> – wywołanie krótkiego opisu wszystkich komend programu **MONITOR-51**.
- ;komentarz – znaki rozpoczynające się średnikiem traktowane są jako komentarz i są przez **MONITOR-51** ignorowane (nie są interpretowane).

3.2.2. Opis programu MONTERM**⇒ Właściwości i wymagania sprzętowo-programowe**

MONTERM jest programem komunikacyjnym umożliwiającym podłączenie modułu dydaktycznego *MINICON* z programem **MONITOR-51** do komputera *PC*. Umożliwia zapisywanie danych z **MONITOR-51** na komputerze *PC*, a także odczytywanie danych w formacie *Intel-Standard-Hex* z komputera *PC* i ich transmisję do modułu dydaktycznego *MINICON*.

Dla prawidłowej pracy programu **MONTERM** muszą być spełnione następujące warunki: komputer *PC* z systemem *MS-DOS* w wersji 2.11 lub nowszej, 128 kB *RAM*, złącze szeregowo.

⇒ Praca z programem MONTERM

Program **MONTERM** uruchamia się przez wywołanie nazwy „**MT**”. Program instaluje na komputerze *PC* terminal, który współpracuje ze złączem szeregowym poprzez przerwania. Przy wywołaniu programu można zmienić sposób jego pracy przez podanie dodatkowych parametrów. Wywołanie programu **MONTERM** wygląda następująco:

MT [par] <cr>

Jako parametr **[par]** można podać:

COM1: lub 1	– do komunikacji wykorzystuje się łącze szeregowo <i>COM1</i>
COM2: lub 2	– do komunikacji wykorzystuje się łącze szeregowo <i>COM2</i>
COM3: lub 3	– do komunikacji wykorzystuje się łącze szeregowo <i>COM3</i>
COM4: lub 4	– do komunikacji wykorzystuje się łącze szeregowo <i>COM4</i>

INT14 lub I	– złącze szeregowe działa poprzez przerwanie programowe 14H systemu DOS
NOINT lub N	– złącze szeregowe jest sprawdzane metoda „pooling” bez korzystania z systemu przerwań PC
BAUDRATE (bps) lub BR (bps)	– umożliwia ustawienie predkości transmisji, przy czym dopuszczalne są wartości: 300, 600, 1200, 2400, 4800, 9600, 19200. Brak tego parametru ustala standardowa predkość transmisji 9600 bps
STARTUP (chars) lub S (chars)	– podaje litery, które przy wywołaniu programu MONITOR powinny zostać wysłane przez złącze szeregowe, przy czym maksymalnie można podać ciąg 80 znaków. Brak tego parametru powoduje wysłanie znaku pustego

W celu ułatwienia uruchamiania programu, **MONTERM** umożliwia korzystanie ze zmiennej systemowej „**MT=**”, instalowanej w systemie *MS-DOS* poleceniem *SET*. Program **MONTERM** sygnalizuje wykorzystanie zmiennej systemowej przez podanie komunikatu:

ENVIROMENT STRING: MT= <parametry>

Ponizej podano przykładowa zmienna systemowa MT:

SET MT=COM1: BR (9600) S (U)

Po włączeniu zasilania lub sprzętowym wyzerowaniu modułu dydaktycznego linia *RESET* zgłasza się automatycznie program **MONITOR-51**.

⇒ Komendy programu **MONTERM**

Program **MONTERM** umożliwia wykonanie następujących komend:

F1 lub Alt-1	– wyjście z programu MONTERM i powrót do systemu <i>DOS</i>
F2 lub Alt-2	– transmisja programu z komputera <i>PC</i> do MONITOR-51 . Jeżeli istnieje potrzeba przerwania transmisji, to należy ponownie wcisnąć klawisz F2 lub Alt-2
F3 lub Alt-3	– zapisanie danych wyprowadzonych na ekran w zbiorze dyskowym. Ponowne wcisnięcie klawisza F3 lub Alt-3 powoduje przerwanie transmisji

3.3. Symulator programowy SIM

Symulator programowy **SIM**, należący do pakietu oprogramowania mikrokontrolera **SAB 80C535** jest programem umożliwiającym symulację programów napisanych w asemblerze procesorów należących do rodziny **INTEL'51**. Umożliwia on testowanie poprawności programów bez konieczności używania symulatora sprzętowego lub zestawu uruchomieniowego, przy czym testować można programy obliczeniowe, to znaczy takie, w których nie wykorzystuje się przerwan czasowych wewnętrznych liczników procesora **SAB 80C535** i funkcji wzbudzania wewnętrznego układu nadzorującego watchdog.

Do pracy z symulatorem **SIM** konieczne jest wytworzenie zbiorów typu **.sim**. Zbiory te tworzone są programem **LOADER**. Po uruchomieniu programu **LOADER**, należy wczytać zbiór roboczy poleceniem

LOAD nazwa_zbioru.obj,

a następnie instrukcja

SIMINFO nazwa_zbioru

wytworzyć zbiór typu **.sim**, przy czym rozszerzenie zbioru zostanie dodane automatycznie.

Wyjście z programu **LOADER** następuje po podaniu komendy **EXIT**. Program **LOADER** posiada pomoc, wywoływana instrukcją **HELP**.

Po uruchomieniu symulatora użytkownik ma do dyspozycji szereg komend, umożliwiających symulację pracy mikrokontrolera. Poniżej przedstawiono opis poszczególnych komend symulatora, przy czym typy pamięci procesora **TYP** użyte w opisie komend oznaczają:

E – pamięć zewnętrzna danych,

D – pamięć wewnętrzna danych,

P – pamięć zewnętrzna programu,

S – rejestry specjalne **SFR** procesora.

BATCH lub @ <zbiór>	– wywołanie procedury wsadowej „zbiór”
B[REAK] <addr>	– zakładanie pulapki pod adresem addr
B[REAK] - <addr>	– kasowanie pulapki pod adresem addr
C[ONTINUE]	– kontynuacja procedury wsadowej przerwanej komenda PAUSE w zbiorze „zbiór”
DIS <addr>	– disasemblacja programu od podanego adresu
DUMP [TYP] [addr]	– wyświetlanie pamięci typu TYP od adresu addr w kodzie ASCII-HEX
LOAD [nazwa_zbioru]	– ładowanie zbioru roboczego typu .sim
L[MEM] <TYP> <addr> <c>	– ładowanie pamięci typu TYP pod adresem addr wartością c
M[EM] <TYP> <addr> <c>	– podglądanie i zmiana zawartości komórki pa- męci typu TYP pod adresem addr wartością c
PAUSE	– przerwanie procedury wsadowej w zbiorze „zbiór”
RESET	– symulacja gorącego restartu procesora
SET <nazwa> <wartosc>	– ustawienie bitu lub bajtu procesora
SIM [N]	– symulacja N rozkazów programu
STATUS	– przedstawienie aktualnego statusu procesora
S[TEP]	– symulacja jednego rozkazu
<ENTER>	– powtórzenie ostatniej komendy
EXIT, QUIT	– koniec symulacji i wyjście z programu

W przypadku zawieszenia się symulowanego programu przerwanie symulacji i wyjście z programu symulatora następuje po wciśnięciu przycisków **Ctrl+X**.